

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengujian yang telah dilakukan secara bertahap untuk kesimpulan mengenai laporan tugas akhir ini sebagai berikut :

- a. Dalam pengujian dan pengambilan data dilakukan dalam ruangan yang pencahayaan yang kurang terang, kamera pi pada raspberry pi 4 dapat membaca objek warna laser yang mengenai objek dengan jelas.
- b. Kamera pada perangkat raspberry pi 4 dapat bekerja dengan baik, namun terdapat munculnya butiran-butiran warna yang mengganggu pada foto atau yang disebut *noise*.
- c. Dalam pengujian yang telah dilakukan mikrokontroller raspberry pi 4 bekerja dengan sistem yang telah dirancang sesuai program yang ditetapkan.
- d. Kamera *pi* pada raspberry pi 4 dapat membaca dan mengirim hasil *input/output* pada objek dengan hasil angka yang diprogram melalui aplikasi *python* pada raspberry pi 4.

5.2 Saran

Untuk analisis perubahan gerak dengan metode dua sumbu koordinat berbasis *Raspberry pi 4* model B menggunakan kamera pi mendapatkan peluang peneliti riset untuk pengembangan teknologi lanjut secara cepat dan jelas, Namun pada kamera pi tersebut sangat disayangkan karena harus ada proses perbaikan pembacaan laser yg telah ditentukan diprogram yg telah dibentuk. Oleh karena itu, kamera pi dapat dikembangkan ke fungsi yang diterapkan.

DAFTAR PUSTAKA

- [1] A. Winardi, "Artikel Skripsi Universitas Nusantara PGRI Kediri ANALISIS PENERAPAN METODE," *Ekon. Akunt.*, vol. 01, no. 08, pp. 1–13, 2016.
- [2] R. Krishna, "Computer Vision : F O U N D A T I O N S a N D," pp. 17–24, 2017.