

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU *PEER REVIEW*
KARYA ILMIAH : JURNAL INTERNASIONAL

Judul Karya Ilmiah (artikel : Design and Implementation of Smart Forklift for Automatic Guided Vehicle Using Raspberry Pi 4

Nama Penulis : Florentinus Budi Setiawan, Phoa Marcellino Siva, Leonardus Heru Pratomo, Slamet Riyadi

Jumlah Penulis : 4

Status Pengusul : penulis pertama/~~penulis ke~~/penulis korespondensi*

Identitas Jurnal Ilmiah:

- a. Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)
- b. Nomor ISSN : 2715-5072
- c. Volume, Nomor, Bulan Tahun : 2, 6, November 2021
- d. Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta
- e. DOI artikel (jika ada) : 10.18196/jrc.26130
- f. Terindeks di : Scopus Q3

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah (beri v pada kategori yang tepat)

- Jurnal Ilmiah Internasional bereputasi (terindeks pada database internasional bereputasi dan berfaktor dampak)
- Jurnal Ilmiah Internasional terindeks pada database internasional bereputasi
- Jurnal Ilmiah Internasional terindeks pada database internasional diluar kategori bereputasi

Hasil Penilaian *Peer Review* :

Komponen yang dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah			Nilai Akhir yang Diperoleh
	Internasioanal Bereputasi dan berfaktor dampak	Internasional terindeks database internasional bereputasi	Internasional terindeks pada database internasional diluar kategori bereputasi	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	4			3,68
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12			10,92
c. Kecukupan dan kemuatkhiran data /informasi dan metodologi (30%)	12			10,92
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	12			11,04
Total = 100%	40			36,56
Nilai Pengusul	24			21,936

Catatan penilaian artikel oleh Reviewer 1 :

1. Kelengkapan dan kesesuaian unsur :

Paper tentang Design and Implementation of Smart Forklift for Automatic Guided Vehicle Using Raspberry Pi 4 ini telah memenuhi kesesuaian unsur paper, abstract tersusun dengan solid, introduction terurai dengan terstruktur dan terintegrasi dengan literarure review yang terbaru sesuai tahun terbit. Research metodologi dilakukan dengan experimental works dengan AGV. Results and discussions dipaparkan dengan sedikit data dan minim diskusi, sehingga kontribusi dari penelitian perlu ditingkatkan.

*Coret yang tidak perlu

2. Ruang lingkup dan kedalaman :

Kajian dalam paper ini experimental works, dengan analisis pada ruang lingkup AGV, Stepper motor control with SPR Method and building prototype. Ini menunjukkan lingkup yang memadai untuk kajian AGV, bagian hasil disajikan dengan berbagai figures yang menggambarkan hasil development yang mendekati akurat. Pembahasan hasil experimental perlu dilakukan analisa kehandalan sistem AGV.

3. Kecukupan dan kemutakhiran data serta metodologi :

Kemutakhiran paper ini terlihat dari references yang digunakan telah mengikuti perkembangan tahun terbaru saat paper diterbitkan. Research metodologi dilakukan dengan experimental work pada AGV yang dilakukan uji fungsionalitas sistem.

4. Kelengkapan unsur kualitas penerbit :

Paper ini diterbitkan pada Journal of Robotics and Control (JRC) , dengan Penerbit Universitas Muhammadiyah Yogyakarta. Tampak pada laman website jurnal, bahwa kualitas penerbit memenuhi standar jurnal internasional bereputasi.

5. Indikasi Plagiasi :

Cek similarity dengan Turnitin hasil 11%, sangat layak untuk suatu paper ilmiah

6. Kesesuaian Bidang Ilmu :

Sangat mendukung bidang ilmu pengusul

15 Juni 2022

Reviewer 2,



Prof. Ir. Moh. Khairudin, MT., Ph.D

NIP / NIDN : 1979041220021212002

Unit Kerja : Jurusan Pendidikan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Negeri Yogyakarta

Jabatan Fungsional : Guru Besar

Bidang ilmu : Teknik Elektro

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU *PEER REVIEW*
KARYA ILMIAH : JURNAL INTERNASIONAL

Judul Karya Ilmiah (artikel : Design and Implementation of Smart Forklift for Automatic Guided Vehicle Using Raspberry Pi 4

Nama Penulis : Florentinus Budi Setiawan, Phoa Marcellino Siva, Leonardus Heru Pratomo, Slamet Riyadi

Jumlah Penulis : 4

Status Pengusul : penulis pertama/~~penulis ke~~/penulis korespondensi*

Identitas Jurnal Ilmiah:

- a. Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)
- b. Nomor ISSN : 2715-5072
- c. Volume, Nomor, Bulan Tahun : 2, 6, November 2021
- d. Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta
- e. DOI artikel (jika ada) : 10.18196/jrc.26130
- f. Terindeks di : Scopus Q3

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah (beri v pada kategori yang tepat)

- Jurnal Ilmiah Internasional bereputasi (terindeks pada database internasional bereputasi dan berfaktor dampak)
- Jurnal Ilmiah Internasional terindeks pada database internasional bereputasi
- Jurnal Ilmiah Internasional terindeks pada database internasional diluar kategori bereputasi

Hasil Penilaian *Peer Review* :

Komponen yang dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah			Nilai Akhir yang Diperoleh
	Internasioanal Bereputasi dan berfaktor dampak	Internasional terindeks database internasional bereputasi	Internasional terindeks pada database internasional diluar kategori bereputasi	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	4			3,4
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12			10,2
c. Kecukupan dan kemuatakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	12			10,2
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	12			10,2
Total = 100%	40			34
Nilai Pengusul	24			20,4

Catatan penilaian artikel oleh Reviewer 1 :

1. **Kelengkapan dan kesesuaian unsur** : Penulisan memenuhi standar normatif karya ilmiah akademis. Unsur utama artikel lengkap, abstract lengkap, kata kunci sesuai, uraian pendahuluan jelas, masalah penelitian disampaikan dengan jelas (Automatic Guided Vehicle dan desain dan implementasi kendalinya), pustaka/tinjauan pustaka memadai, teori lengkap, metode tepat (dilakukan langsung dalam eksperimen),

*Coret yang tidak perlu

dan hasil serta pembahasan termasuk kesimpulan disajikan dengan baik.

2. **Ruang lingkup dan kedalaman** : Ruang lingkup ditulis dengan jelas. Hasil pengolahan data dibahas melalui beberapa aspek (pengembangan algoritma, unjuk kerja sistem), pembahasan cukup luas cakupannya dan cukup mendalam kupasannya (tidak dibandingkan dengan penelitian lain). Kesimpulan menjawab masalah penelitian.
3. **Kecukupan dan kemutakhiran data serta metodologi** : Metode penelitian langsung diuraikan ke set up eksperimennya (tanpa dasar teori/simulasi), data/informasi yang diperoleh (parameter sistem jelas, tampilan hasil eksperimen) memadai jumlah dan jenisnya.
4. **Kelengkapan unsur kualitas penerbit** : Karil ini dimuat dalam jurnal internasional bereputasi (Q3, SJR 0.4 (2021)), unsur utama jurnal ada dan baik mutunya.
5. **Indikasi Plagiasi (Similarity index : 11%)** : Kemiripan dalam bentuk beberapa blok singkat menyebar. Tidak terdapat indikasi plagiarism atau self-plagiarism.
6. **Kesesuaian Bidang Ilmu** : Bidang karya ilmiah sesuai dengan bidang keahlian serta pendidikan pengusul

15 Juni 2022

Reviewer 1,



Prof. Dr. Ir. Sasongko Pramono Hadi, DEA.

NIP / NIDN : 195312271980031007

Unit Kerja : Departemen Teknik Elektro dan Teknologi Informasi Universitas Gadjah Mada

Jabatan Fungsional : Guru Besar

Bidang ilmu : Teknik Elektro

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : JURNAL INTERNASIONAL

Judul Karya Ilmiah (artikel : Design and Implementation of Smart Forklift for Automatic Guided Vehicle Using Raspberry Pi 4

Nama Penulis : Florentinus Budi Setiawan, Phoa Marcellino Siva, Leonardus Heru Pratomo, Slamet Riyadi

Jumlah Penulis : 4

Status Pengusul : penulis pertama/~~penulis ke~~/penulis korespondensi*

Identitas Jurnal Ilmiah: a. Nama Jurnal : Journal of Robotics and Control (JRC)

b. Nomor ISSN : 2715-5072

c. Volume, Nomor, Bulan Tahun : 2, 6, November 2021

d. Penerbit : Universitas Muhammadiyah Yogyakarta

e. DOI artikel (jika ada) : 10.18196/jrc.26130

f. Terindeks di : Scopus Q3

Kategori Publikasi Jurnal Ilmiah (beri v pada kategori yang tepat)

Jurnal Ilmiah Internasional bereputasi (terindeks pada database internasional bereputasi dan berfaktor dampak)

Jurnal Ilmiah Internasional terindeks pada database internasional bereputasi

Jurnal Ilmiah Internasional terindeks pada database internasional diluar kategori bereputasi

Hasil Penilaian *Peer Review* :

Komponen yang dinilai	Nilai Maksimal Jurnal Ilmiah			Nilai Akhir yang Diperoleh
	Internasioanal Bereputasi dan berfaktor dampak	Internasional terindeks database internasional bereputasi	Internasional terindeks pada database internasional diluar kategori bereputasi	
a. Kelengkapan unsur isi artikel (10%)	4			
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	12			
c. Kecukupan dan kemuatakhiran data /informasi dan metodologi (30%)	12			
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/jurnal (30%)	12			
Total = 100%	40			
Nilai Pengusul	24			

Catatan penilaian artikel oleh Reviewer 2 :

1. Kelengkapan dan kesesuaian unsur :

2. Ruang lingkup dan kedalaman :

*Coret yang tidak perlu

3. Kecukupan dan kemutakhiran data serta metodologi :

4. Kelengkapan unsur kualitas penerbit :

5. Indikasi Plagiasi :

6. Kesesuaian Bidang Ilmu :

15 Juni 2022
Reviewer 2,

Prof. Ir. Moh. Khairudin, MT., Ph.D

*Coret yang tidak perlu

NIP / NIDN : 1979041220021212002
Unit Kerja : Jurusan Pendidikan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Negeri Yogyakarta
Jabatan Fungsional : Guru Besar
Bidang ilmu : Teknik Elektro

Prosentase Angka Kredit Penulis untuk :

- **jurnal dan prosiding :**
 1. Penulis Pertama sekaligus korespondensi = 60%
 2. Terdiri dari : Penulis pertama; Korespondensi; Pendamping
= : 40% ; 40%; 20%
 3. Terdiri dari : Penulis pertama; korespondensi = 50% ; 50%
- **Karya ilmiah lain :** Penulis pertama; Pendamping= 60%;40%