

## **BAB V**

### **PENUTUP**

#### **5.1. Kesimpulan**

Pada hasil penelitian dapat disimpulkan bahwa sistem *pan-tilt* yang diterapkan berupa motor servo dapat melacak dan mengikuti pergerakan objek sesuai dengan kriteria objek yang diinginkan, program yang disematkan pada perangkat ini bekerja dengan baik meskipun kecepatan yang dihasilkan tidak besar. Hal ini dibuktikan dengan data yang dihasilkan pada saat pendeteksi objek pada kamera dan *pan-tilt* mengikuti pergerakannya, yaitu berupa nilai radius dan jarak yang dinamis antara objek dan *pan-tilt* laser.

#### **5.2. Saran**

Berdasarkan hasil pengujian yang telah dilakukan pada penelitian ini, peneliti memberikan saran untuk penyempurnaan pada penelitian berikutnya seperti :

1. Terhubung menggunakan WI-FI sehingga alat dapat diakses dengan jarak jauh.
2. Menambahkan fungsi alarm yang akan lebih canggih pengendaliannya.