

BAB V

P E N U T U P

5.1. Kesimpulan

Berdasarkan hasil pengujian sistem *Pan-Tilt Camera* deteksi objek berdasarkan warna ini dapat disimpulkan sebagai berikut:

- a. Pada sistem ini intensitas cahaya sangat mempengaruhi tingkat RGB pada warna objek yang akan dilacak.
- b. Program yang disematkan pada perangkat ini bekerja dengan baik dalam resolusi 640x480p meskipun kecepatan fps (*framerate per second*) yang dihasilkan tidak begitu besar.
- c. Sistem *Pan-Tilt* pada perangkat ini bekerja dengan baik dan teratur dengan sistem kamera yang melacak satu objek yang sudah ditentukan.
- d. *Raspberry Pi* dapat diakses dengan *android* menggunakan *IP address* sehingga mudah dikontrol di mana saja asalkan kedua perangkat tersebut terhubung dalam satu jaringan *WiFi*.

5.2. Saran

Karena pemrograman *computer vision* dan perangkat *Raspberry Pi* memiliki penerapan yang luas, maka alat yang peneliti buat saat ini, dapat dikembangkan ke fungsi yang lain seperti CCTV cerdas, mobil otonom, penglihatan robot, dan banyak proyek lainnya yang dapat diterapkan.